

1. Funkce více proměnných — spojitost, limita, parciální derivace

(Matematika 3)

Petr Gurka

aktualizováno 20. září 2019

Obsah

| | | |
|----------|--|----------|
| 1 | \mathbb{R}^n jako normovaný lineární prostor | 1 |
| 1.1 | Vektorový prostor | 1 |
| 1.2 | Norma, normovaný lineární prostor | 2 |
| 1.3 | Metrika, okolí bodu, otevřená a uzavřená množina | 2 |
| 1.4 | Konvergence v normovaném lineárním prostoru | 3 |
| 2 | Funkce n proměnných | 3 |
| 2.1 | Definiční obor, obor hodnot, graf | 3 |
| 2.2 | Spojitosť funkce n proměnných v bodě | 4 |
| 2.3 | Hromadný bod, izolovaný bod | 4 |
| 2.4 | Limita funkce n proměnných v bodě | 4 |
| 3 | Parciální derivace 1. a 2. řádu | 5 |

1 \mathbb{R}^n jako normovaný lineární prostor

1.1 Vektorový prostor

Definice 1. Neprázdná množina \mathbf{X} s operacemi **součet prvků** z \mathbf{X} , která každým $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{X}$ přiřazuje prvek $\mathbf{x} + \mathbf{y} \in \mathbf{X}$, a **násobek prvku**, která každému $r \in \mathbb{R}$ a každému $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$ přiřazuje prvek $r\mathbf{x} \in \mathbf{X}$, je **vektorovým prostorem**, jsou-li pro všechny prvky $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{w} \in \mathbf{X}$ a $r, s \in \mathbb{R}$ splněny následující vlastnosti:

- $\mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x}$;
- $\mathbf{x} + (\mathbf{y} + \mathbf{w}) = (\mathbf{x} + \mathbf{y}) + \mathbf{w}$;
- existuje prvek $\mathbf{o} \in \mathbf{X}$ tak, že $\mathbf{x} + \mathbf{o} = \mathbf{x}$;
- $r(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = r\mathbf{x} + r\mathbf{y}$;
- $(r + s)\mathbf{x} = r\mathbf{x} + s\mathbf{x}$;
- $r(s\mathbf{x}) = (rs)\mathbf{x}$;
- $1\mathbf{x} = \mathbf{x}, 0\mathbf{x} = \mathbf{o}$.

Prvky z \mathbf{X} nazveme **vektory**, prvek \mathbf{o} se nazývá **nulový vektor**.

1.2 Norma, normovaný lineární prostor

Definice 2. Na vektorovém prostoru \mathbf{X} definujeme **normu**. Norma (velikost) vektoru je *nezáporná* reálná funkce $\mathbf{x} \mapsto \|\mathbf{x}\|$, která splňuje následující podmínky:

- $\|\mathbf{x}\| = 0$, právě když $\mathbf{x} = \mathbf{o}$,
- $\|\lambda\mathbf{x}\| = |\lambda| \|\mathbf{x}\|$ (homogenita),
- $\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\| \leq \|\mathbf{x}\| + \|\mathbf{y}\|$ (trojúhelníková nerovnost)

pro všechny $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{X}$ a $\lambda \in \mathbb{R}$. Dvojice $(\mathbf{X}, \|\cdot\|)$ se nazývá **normovaný lineární prostor**, zkráceně NLP.

Příkladem NLP je \mathbb{R}^n . Pro $n = 2$ je

- $(x_1, x_2) + (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2)$,
- $\lambda(x_1, x_2) = (\lambda x_1, \lambda x_2)$,
- $\|(x_1, x_2)\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$.

Poznamenejme, že na \mathbb{R}^n je možné definovat normu $\|\cdot\|_p$ pro $p \in \langle 1, \infty \rangle$ následujícím způsobem. Pro $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ je

$$\|\mathbf{x}\|_p = \begin{cases} \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} & \text{pro } p < \infty, \\ \max_{i \in \{1, \dots, n\}} |x_i| & \text{pro } p = \infty. \end{cases}$$

Všechny tyto normy jsou navzájem ekvivalentní, jak plyne z nerovností:

$$\|\mathbf{x}\|_\infty \leq \|\mathbf{x}\|_p \leq \|\mathbf{x}\|_1 \leq \sqrt{n} \|\mathbf{x}\|_\infty.$$

Dále budeme uvažovat na \mathbb{R}^n euklidovskou normu $\|\cdot\| = \|\cdot\|_2$, tj. pro $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ je

$$\|\mathbf{x}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}. \quad (1)$$

1.3 Metrika, okolí bodu, otevřená a uzavřená množina

V NLP \mathbf{X} zavádíme **metriku** (tj. vzdálenost) d pomocí normy $\|\cdot\|$:

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|, \quad \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{X}.$$

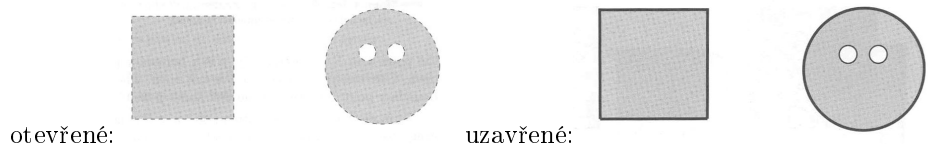
Definice 3. Nechť $(\mathbf{X}, \|\cdot\|)$ je NLP, $\varepsilon > 0$, $\mathbf{a} \in \mathbf{X}$. Definujeme:

- $U_\varepsilon(\mathbf{a}) = \{\mathbf{x} \in \mathbf{X}; \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\| < \varepsilon\}$ (ε -okolí bodu \mathbf{a}),
- $P_\varepsilon(\mathbf{a}) = \{\mathbf{x} \in \mathbf{X}; 0 < \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\| < \varepsilon\}$ (prstencové ε -okolí bodu \mathbf{a}).

Okolí $U_\varepsilon(\mathbf{a})$ je tedy množinou všech bodů $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$, které mají od bodu \mathbf{a} vzdálenost menší než ε . V prostoru \mathbb{R}^2 (s euklidovskou normou) je to otevřený kruh (tj. bez hraniční kružnice) s poloměrem ε a středem v bodě \mathbf{a} . Okolí $P_\varepsilon(\mathbf{a})$ je okolí $U_\varepsilon(\mathbf{a})$ bez bodu \mathbf{a} .

Definice 4. Množina G v NLP \mathbf{X} je **otevřená**, jestliže každý její bod je jejím **vnitřním** bodem, tj. ke každému $\mathbf{a} \in G$ existuje $\varepsilon > 0$, že $U_\varepsilon(\mathbf{a}) \subset G$.

Definice 5. Množina F v NLP \mathbf{X} je **uzavřená**, jestliže její doplněk $\mathbf{X} \setminus F$ je otevřená množina.



1.4 Konvergence v normovaném lineárním prostoru

Uvažujme posloupnost bodů $\{\mathbf{x}_k\}_{k=1}^\infty$ v NLP \mathbf{X} .

Definice 6. Řekneme, že posloupnost $\{\mathbf{x}_k\}_{k=1}^\infty$ **konverguje** k bodu $\mathbf{x} \in \mathbf{X}$, píšeme $\lim_{k \rightarrow \infty} \mathbf{x}_k = \mathbf{x}$ nebo $\mathbf{x}_k \rightarrow \mathbf{x}$ pro $k \rightarrow \infty$, jestliže ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $k_0 \in \mathbb{N}$, že $\mathbf{x}_k \in U_\varepsilon(\mathbf{x})$ pro všechna $k \geq k_0$.

Definice 7. Posloupnost $\{\mathbf{x}_k\}_{k=1}^\infty$ se nazývá **cauchyovská**, jestliže ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $k_0 \in \mathbb{N}$, že $(\mathbf{x}_k - \mathbf{x}_m) \in U_\varepsilon(\mathbf{x})$ pro všechna $k, m \geq k_0$.

NLP \mathbf{X} je **Banachův prostor** (také **úplný** NLP), jestliže každá jeho cauchyovská posloupnost je konvergentní.

Jednoduchým příkladem NLP, který není úplný, je $(\mathbb{Q}, |\cdot|)$, kde \mathbb{Q} je množina racionálních čísel. Prostor $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|)$ je Banachův prostor.

2 Funkce n proměnných

2.1 Definiční obor, obor hodnot, graf

Uvažujme zobrazení $f : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{Y}$, kde \mathbf{X}, \mathbf{Y} jsou NLP.

Pro $\mathbf{X} = \mathbb{R}^n$ a $\mathbf{Y} = \mathbb{R}$ nazveme f **funkcí n proměnných**. Je-li $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$, pak používáme značení

$$f(x_1, \dots, x_n) = f(\mathbf{x}).$$

Definiční obor funkce f (značíme $\mathcal{D}(f)$) je množina všech $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, pro něž existuje $y \in \mathbb{R}$, že $f(\mathbf{x}) = y$. Není-li řečeno jinak, považujeme za definiční obor funkce f množinu všech \mathbf{x} , pro které má $f(\mathbf{x})$ smysl.

Obor hodnot funkce f je množina všech $y \in \mathbb{R}$, že $y = f(\mathbf{x})$ pro nějaké $\mathbf{x} \in \mathcal{D}(f)$.

Graf funkce f je množina všech bodů $[\mathbf{x}, f(\mathbf{x})]$ zobrazených v \mathbb{R}^{n+1} s kartézským systémem souřadnic (souřadnicové osy jsou na sebe kolmé a jednotky na všech osách jsou stejné). (Je-li f „dostatečně regulární“, $n = 2$, pak grafem funkce dvou proměnných je plocha v prostoru \mathbb{R}^3 .)

Funkce f, g jsou si rovny, tj. $f = g$, jestliže mají stejné grafy.

2.2 Spojitost funkce n proměnných v bodě

Předpokládejme, že funkce $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ má definiční obor $\mathcal{D}(f) \subset \mathbb{R}^n$.

Definice 8. Funkce $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ je **spojitá v bodě \mathbf{a}** , jestliže ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $\delta > 0$, že pro každé $\mathbf{x} \in U_\delta(\mathbf{a}) \cap \mathcal{D}(f)$ platí $f(\mathbf{x}) \in U_\varepsilon(f(\mathbf{a}))$.

Poznámka 9. Na rozdíl od definice spojitosti v bodě týkající se funkce jedné proměnné zde *nepožadujeme*, aby bod \mathbf{a} byl *vnitřním* bodem definičního oboru funkce f . Tento typ spojitosti se někdy přesněji nazývá **spojitost vzhledem k definičnímu oboru**.

Analogicky můžeme definovat lokální spojitost zobrazení $f : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{Y}$, kde \mathbf{X}, \mathbf{Y} jsou NLP.

Globální spojitosti, tj. spojitosti funkce na množině, se budeme věnovat později.

2.3 Hromadný bod, izolovaný bod

Definice 10. Dána neprázdná množina M v NLP \mathbf{X} .

- Řekneme, že bod \mathbf{a} je **hromadným bodem** množiny M , jestliže pro každé každé prstencové okolí $P(\mathbf{a})$ platí $M \cap P(\mathbf{a}) \neq \emptyset$.
- Množinu všech hromadných bodů množiny M označíme symbolem M' .
- Bod, který není hromadným bodem, se nazývá **izolovaný bod**.

Hromadný bod můžeme ekvivalentně charakterizovat takto.

Věta 11. Bod \mathbf{a} je hromadným bodem množiny M , právě když existuje konvergentní posloupnost $\{\mathbf{x}_n\}_{n=1}^\infty \subset M \setminus \{\mathbf{a}\}$, že $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{x}_n = \mathbf{a}$.

2.4 Limita funkce n proměnných v bodě

Nejdříve zavedeme v \mathbb{R} okolí $-\infty$ a $+\infty$.

Pro $\varepsilon > 0$ označme $U_\varepsilon(-\infty) = (-\infty, -1/\varepsilon)$, $U_\varepsilon(+\infty) = (1/\varepsilon, +\infty)$.

Definice 12 (Cauchy). Nechť $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$, $A \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$. Funkce $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ má v bodě \mathbf{a} limitu A , píšeme $\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = A$, jestliže ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $\delta > 0$ tak, že pro každé $\mathbf{x} \in P_\delta(\mathbf{a}) \cap \mathcal{D}(f)$ platí $f(\mathbf{x}) \in U_\varepsilon(A)$.

To znamená, že pokud $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}$, přičemž $\mathbf{x} \neq \mathbf{a}$, pak $f(\mathbf{x}) \rightarrow A$.

Poznámky 13. (i) Nutně musí být $P_\delta(\mathbf{a}) \cap \mathcal{D}(f) \neq \emptyset$ pro každé $\delta > 0$. To znamená, že bod \mathbf{a} musí být hromadným bodem $\mathcal{D}(f)$.

(ii) Chování funkce f v bodě \mathbf{a} nemá vliv na existenci ani na hodnotu limity v bodě \mathbf{a} .

(iii) Je-li $A \in \mathbb{R}$, jedná se o vlastní limitu. Slovo vlastní budeme většinou vynechávat. Pokud $A = -\infty$ nebo $A = +\infty$, jedná se o **nevlátní** limitu.

Věta 14. Je-li $\mathbf{a} \in \mathcal{D}(f)$ izolovaným bodem $\mathcal{D}(f)$, pak je funkce f v tomto bodě **spojitá**.

ALE: Limita funkce f v izolovaném bodě neexistuje. Pro výpočet limit (v hromadných bodech) budeme často používat následující věty.

Věta 15. *Nechť $\mathbf{a} \in \mathcal{D}(f)$ je hromadným bodem $\mathcal{D}(f)$. Funkce $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ je spojitá v bodě \mathbf{a} , právě když*

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{a}).$$

Věta 16 (Heine). *Limita $\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = A$, právě když $\lim_{k \rightarrow \infty} f(\mathbf{x}_k) = A$ pro každou posloupnost $\{\mathbf{x}_k\}_{k=1}^{\infty}$ takovou, že $\mathbf{x}_k \neq \mathbf{a}$, $k \in \mathbb{N}$, a $\lim_{k \rightarrow \infty} \mathbf{x}_k = \mathbf{a}$.*

3 Parciální derivace 1. a 2. řádu

Uvažujme funkci f n proměnných, tj.

$$f : y = f(x_1, \dots, x_n).$$

Symbolem

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}, \quad i \in \{1, \dots, n\}.$$

značíme **parciální derivaci** (prvního řádu) funkce f podle proměnné x_i . Parciální derivace funkce f podle proměnné x_i , $i \in \{1, \dots, n\}$ v bodě $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ je

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{a}) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_n) - f(\mathbf{a})}{h}.$$

Při praktickém výpočtu parciální derivace platí všechny vzorce a pravidla jako pro derivování funkce jedné proměnné. **Proměnné, podle kterých se nederivuje**, se chovají jako konstanty.

Uvažujme funkci f dvou proměnných, tj.

$$f : z = f(x, y).$$

Symbolem $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$, resp. $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$, značíme (nesmíšenou) **parciální derivaci druhého řádu** funkce f podle proměnné x , resp. y . Je

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right).$$

Pro **smíšené derivace druhého řádu** používáme symboly $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$ a $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$. Tj.

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right).$$